

線形代数II演習

担当 丹下 基生 : 研究室 (B622) mail(tange@math.tsukuba.ac.jp)

第14回 ('15年1月30日 : Keywords ... 上三角化. 定数係数常微分方程式)

14-1. 定数係数線形微分方程式 ... a_1, \dots, a_{n-1} を定数としたとき、関数 $x(t)$ の n 次常微分方程式

$$x^{(n)} + a_1 x^{(n-1)} + \dots + a_n x = 0$$

は $\mathbf{x}(t) = {}^t(x(t), x'(t), x''(t), \dots, x^{(n-1)}(t))$ とおくと、ある行列を A とし、

$$\frac{d\mathbf{x}}{dt} = A\mathbf{x}$$

とかくことができる。

14-2. $\mathbf{x}'(t) = A\mathbf{x}(t)$ の解法 ... $\mathbf{x}(t) = {}^t(x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t))$ とする。 $\frac{d}{dt}e^{tA} = Ae^{tA}$ を用いることで、

$$\mathbf{x}(t) = e^{tA} \begin{pmatrix} x_1(0) \\ x_2(0) \\ \dots \\ x_n(0) \end{pmatrix} \text{ と解くことができる.}$$

14-3. 常微分方程式 ...

$$x^{(n)} + a_1 x^{(n-1)} + \dots + a_n x = 0$$

の解 $x(t)$ は n 次多項式 $y^n + a_{n-1}y^{n-1} + \dots + a_1 = 0$ の解を $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ とするとき、 $e^{\lambda_1 t}, \dots, e^{\lambda_n t}$ の一次結合となる。 λ が r 重解であるとき、 $e^{\lambda t}, te^{\lambda t}, \dots, t^{r-1}e^{\lambda t}$ が解となる。

14-4. 上三角化 ... 正方行列 A は、あるユニタリー行列によって三角化される。つまり、あるユニタリー行列を U とするとき、任意の正方行列は、

$$U^{-1}AU$$

が上三角行列になる。 A が実正方行列であり、固有値が全て実数ならば、ある直交行列 P によって、上三角化される。

14-5. 半単純 ... 線形変換 $F: V \rightarrow V$ が半単純であるとは、 A の表現行列が対角化可能であることをいう。線形変換が半単純であるための必要十分条件は、固有ベクトルからなる V の基底が存在するときである。

今日の課題.

1. 線形常微分方程式を解くこと。

2. ユニタリー行列によって三角化を実行する。行列が対角化可能でない場合は、

<http://www.math.tsukuba.ac.jp/~tange/jugyo/2013jugyo/senkei.html#uesan> に詳細を書いたのでそちらを参照すること。

A-14-1. [行列の対角化可能性]

次の行列が対角化可能かどうか判定せよ。対角化可能の場合は固有ベクトルを求めよ。

$$(1) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(2) \begin{pmatrix} -1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

A-14-2. [e^{tA} の計算]

A を次の行列のとき、 e^{tA} の値を求めよ。

$$(1) A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(2) A = \begin{pmatrix} 11 & -3 \\ 36 & -10 \end{pmatrix}$$

$$(3) A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 0 \\ 18 & -17 & 6 \\ 45 & -42 & 17 \end{pmatrix}$$

B-14-1. [定数係数常微分方程式]

次の微分方程式を求めよ.

$$(1) x'' + 2x' - 3x = 0$$

$$(2) x'' - x = 0$$

$$(3) x'' + 2x' + x = 0$$

$$(4) x''' - 2x'' - 5x' + 6x = 0$$

B-14-2. [直交行列による上三角化]

次の行列を直交行列によって上三角化せよ.

$$(1) A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(2) A = \begin{pmatrix} 5 & -3 & 6 \\ 2 & 0 & 6 \\ -4 & 4 & -1 \end{pmatrix}$$

B-14-3. [固有値と固有ベクトル]

$A^2 = A$ を満たす行列の固有値は 0 か 1 であり、対角化可能であることを示せ.

B-14-4. [対称行列の e^A]

A が対称行列であるとき、 e^A も対称行列であることを示せ.

B-14-5. [人口移動問題]

ある都市 A とそのまわりにある都市 B, C, D の人口移動を (モデル化して) 考える. 毎年、A 市の人口の $\frac{3}{10}$ が周りの B, C, D 市に移動し、B, C, D 市の人口の総和の $\frac{1}{10}$ が B, C, D 市から A 市に移動するものとする. 現在から n 年後の B, C, D 市の人口の総和を y_n 人とし、A 市の人口を z_n 人とするとき、 y_n, z_n はどのように推移するか、一般項 y_n, z_n を求めよ. ただし、A, B, C, D 市の人口の総和は一定として考えよ.

B-14-6. [差分方程式]

$s(\mathbb{R})$ の中で k 項間漸化式

$$p_{n+k} + a_1 p_{n+k-1} + \cdots + a_{k-1} p_{n+1} + a_k p_n = 0$$

を満たすものを V とする. 適当な漸化式によって考えてもよい.

(1) V は $s(\mathbb{R})$ の中の部分空間であることを示せ.

(2) V は k 個のベクトル $(1, 0, \dots, 0, 0, \dots), (0, 1, 0, \dots, 0, 0, \dots), \dots, (0, 0, \dots, 1, 0, \dots)$ を基底となることを示せ.

(3) シフト写像 $S : (p_0, p_1, p_2, \dots) \rightarrow (p_1, p_2, p_3, \dots)$ のこの基底に関する表現行列を求めよ.

(4) S の固有多項式は $t^k + a_1 t^{k-1} + \cdots + a_k = 0$ であることを示せ.

(5) S の固有値を λ とするとき、 $(1, \lambda, \lambda^2, \dots, \lambda^{k-1})$ は固有ベクトルであることを示せ.

C-14-1. [実対称行列の固有空間の直交性]

A を実対称行列とする. このとき、 λ, η を A の相異なる固有値とすると、 $W_\lambda \perp W_\eta$ が成り立つことを示せ.

ホームページ: <http://www.math.tsukuba.ac.jp/~tange/jugyo/2014jugyo/senkei14.html>
(主にプリントのダウンロード用)

blog: <http://motochans.blogspot.jp/> (授業内容など)

手習い塾: 水曜 5,6 限 1E403 にて数学の質問を受け付けています.

以上の問題について悩んだり困ったりした場合は: 今一度、ぜひご相談ください. まずはメールにて.

来週は試験ですが...

カンニングは発見されますと、ほぼ間違いなく停学になりますのでお気を付けてください.

以下白紙はノート代わりに使うとか?