

定義 (複素平面)

複素数 $z = a + bi$ と xy 平面上の点 (a, b) の対応を
して 複素数と表しなものを 複素平面 (ガウス (Gauss) 平面) と言う。

注意 平面 上の点とその位置ベクトルと対応をさせること。
複素数全体 $\mathbb{C}$ と平面ベクトル全体 $\mathbb{R}^2$ の 1対1の対応。
すなわち。

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{C} & \longleftrightarrow & \mathbb{R}^2 \\ \downarrow & & \downarrow \\ a+bi & \longleftrightarrow & \alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \end{array}$$

定義 (絶対値)

複素数 $z = a + bi$ の絶対値: $|z| \stackrel{\text{def}}{=} \sqrt{a^2 + b^2} = \sqrt{z\bar{z}}$ 。

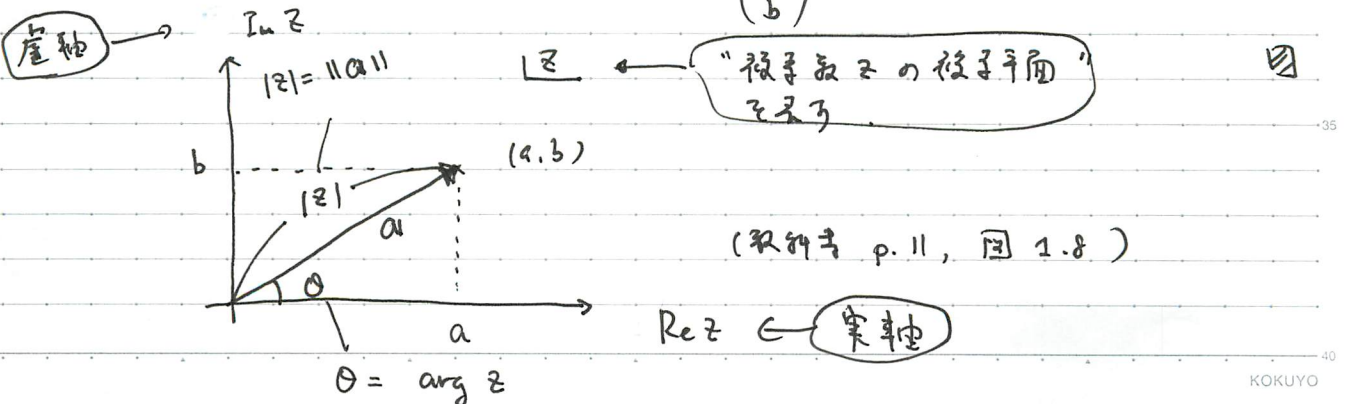
注意 複素数 $z = a + bi$ の絶対値 $|z|$ は、 z の
対応する位置ベクトル $\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ の長さ $\|\alpha\|$ に
等しい。

定義 (偏角)

("argument" の略)

複素数 $z = a + bi$ の偏角: $\arg z$

def $\Leftrightarrow z$ に対応する位置ベクトル $\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ が x 軸と与える角度 θ 。



複素数の四則演算 (8 幾何的意味)

(減)
加減

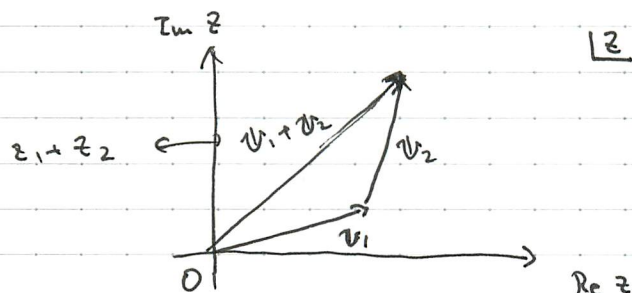
$$z_1 = a_1 + b_1 i, \quad z_2 = a_2 + b_2 i \in \mathbb{C}. \quad \text{の和}$$

$$z_1 + z_2 \stackrel{\text{def}}{=} (a_1 + a_2) + i(b_1 + b_2).$$

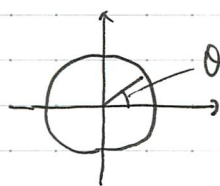
z_1, z_2 の対応する平面ベクトルをそれぞれ

$$z_1 \leftrightarrow v_1 = \begin{pmatrix} a_1 \\ b_1 \end{pmatrix}, \quad z_2 \leftrightarrow v_2 = \begin{pmatrix} a_2 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

と書く。 $z_1 + z_2$ の平面ベクトル $v_1 + v_2$ の対応する。



$\arg z$ の 2π の整数倍を除いて一意に定まる。



$$\theta = \frac{\pi}{4} \equiv \frac{9}{4}\pi \pmod{2\pi}.$$

(合同式)

2つの値の差は 2π の整数倍

振り方

$$\frac{\pi}{4} \text{ 「合同」 } \frac{9}{4}\pi \text{ 「同じ」 } 2\pi.$$

$$z = a + b i \text{ に対して}$$

$$a = |z| \cos \theta, \quad b = |z| \sin \theta.$$

$$(0 \leq \theta < 2\pi).$$

$$\therefore z = |z| (\cos \theta + i \sin \theta).$$

z の極形式 という。

毎法 $z_1 = a_1 + b_1 i$, $z_2 = a_2 + b_2 i$
 $= r_1 (\cos \theta_1 + i \sin \theta_1)$, $= r_2 (\cos \theta_2 + i \sin \theta_2)$
 $\begin{cases} r_1 = |z_1| \\ \theta_1 = \arg z_1 \end{cases}$, $\begin{cases} r_2 = |z_2| \\ \theta_2 = \arg z_2 \end{cases}$ ($0 \leq \theta_1, \theta_2 < 2\pi$) のとき.

$$z_1 z_2 = (a_1 + b_1 i)(a_2 + b_2 i)$$

$$= (a_1 a_2 - b_1 b_2) + (a_1 b_2 + a_2 b_1) i.$$

($i^2 = -1$ に注意.)

$z_1 z_2$ を極形式で表す.

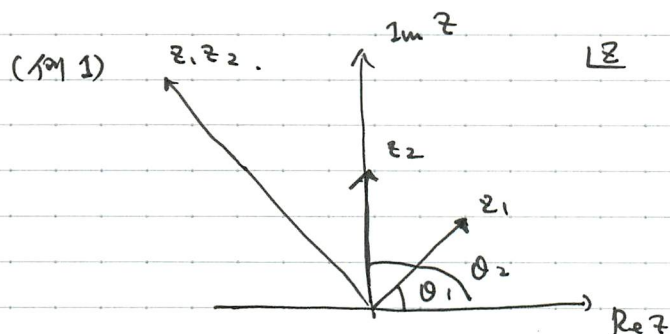
$$z_1 z_2 = r_1 r_2 \{ (\cos \theta_1 \cos \theta_2 - \sin \theta_1 \sin \theta_2) + (\cos \theta_1 \sin \theta_2 + \sin \theta_1 \cos \theta_2) i \}$$

$$= r_1 r_2 \{ \cos(\theta_1 + \theta_2) + i \sin(\theta_1 + \theta_2) \}.$$

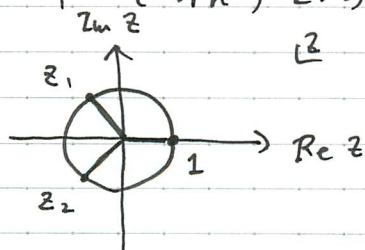
$$\therefore |z_1 z_2| = r_1 r_2, \quad \arg(z_1 z_2) = \theta_1 + \theta_2.$$

↑
2つの絶対値の積

↑
2つの偏角の和.



(例2) $x^3 = 1$ の3つの根 z_1, z_2 を互いに異なる複素数と仮定.



$$\begin{cases} \arg z_1 = \frac{2}{3} \pi. \\ \arg z_2 = \frac{4}{3} \pi. \end{cases}$$

除法 乗法と同じ仮定の下で

$$\frac{z_1}{z_2} = \frac{a_1 + b_1 i}{a_2 + b_2 i} = \frac{(a_1 + b_1 i)(a_2 - b_2 i)}{(a_2 + b_2 i)(a_2 - b_2 i)}$$

↑
分母, 分子に $a_2 - b_2 i$ をかける.

$$= \frac{a_1 a_2 + b_1 b_2 + (a_2 b_1 - a_1 b_2) i}{a_2^2 + b_2^2}$$

$$= \frac{a_1 a_2 + b_1 b_2}{a_2^2 + b_2^2} + \frac{a_2 b_1 - a_1 b_2}{a_2^2 + b_2^2} i$$

$\frac{z_1}{z_2}$ を極形式で表す.

$$\frac{z_1}{z_2} = \frac{r_1 (\cos \theta_1 + i \sin \theta_1)}{r_2 (\cos \theta_2 + i \sin \theta_2)} = \frac{r_1 (\cos \theta_1 + i \sin \theta_1) (\cos \theta_2 - i \sin \theta_2)}{r_2 (\cos \theta_2 + i \sin \theta_2) (\cos \theta_2 - i \sin \theta_2)}$$

$$= \frac{r_1 (\cos \theta_1 \cos \theta_2 + \sin \theta_1 \sin \theta_2) + i r_1 (\sin \theta_1 \cos \theta_2 - \cos \theta_1 \sin \theta_2)}{r_2 (\cos^2 \theta_2 + \sin^2 \theta_2)}$$

$$= \frac{r_1}{r_2} \{ \cos(\theta_1 - \theta_2) + i \sin(\theta_1 - \theta_2) \}$$

$$\therefore \left| \frac{z_1}{z_2} \right| = \frac{r_1}{r_2}, \quad \arg \left(\frac{z_1}{z_2} \right) = \theta_1 - \theta_2$$

↑
絶対値の商.

↑
偏角の差.

定理 (オイラー (Euler) の公式)

$$e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta. \quad (\text{rad}(\theta) \text{ は弧度法})$$

特に $\theta = \pi$ のとき.

$$e^{i\pi} + 1 = 0 \quad \text{を「オイラーの等式」という.}$$

加法, 乗法, 指数関数という3つの演算が一度に現われ, かつ
 加法の単位元 0, 乗法の単位元 1, 円周率 π , 自然対数の底 e ,
 虚数単位 i が一度に現われたことから, 数学の最も
 美しい定理の一つともされた.

→ 小川洋子「得た愛の方程式」新潮社も参照.

§1.4. n 項数ベクトル

以下では K を実数全体の集合 $\mathbb{R}$ もしくは複素数全体の集合 $\mathbb{C}$ とする。
 (一般に「体」といわれる代数的構造をもった集合を言う。)

定義 (n 項数ベクトル)

$a_1, \dots, a_n \in K$, n に対し、以下を定義する:

$$\alpha = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} : (K \text{ 上の}) n \text{ 項 } \textcircled{\text{列}} \text{ (縦) ベクトル}$$

$$\alpha' = (a_1, \dots, a_n) : (K \text{ 上の}) n \text{ 項 } \textcircled{\text{行}} \text{ (横) ベクトル}$$

合わせて n 項数ベクトル とする。通常は列ベクトルを
 数ベクトルと書く。

$\left\{ \begin{array}{l} K = \mathbb{R} \text{ のとき, 「実ベクトル」} \\ K = \mathbb{C} \text{ のとき, 「複素ベクトル」} \end{array} \right\}$ と書くこともある。

数ベクトルの全体のなす集合: $K^n \stackrel{\text{def}}{=} \left\{ \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} \mid a_1, \dots, a_n \in K \right\}$

数ベクトル $\alpha = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$ に対し、 a_i を α の 第 i 成分 とする。

目

定義 (n 項数ベクトルの相等)

$$\alpha = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}, \quad \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}, \quad a_1, \dots, a_n, b_1, \dots, b_m \in K$$

このとき

α と β は相等しい $\stackrel{\text{def}}{\iff} n=m$ かつ $a_i = b_i \quad \forall i \in \{1, \dots, n\}$
 ($\alpha = \beta$ と表す)

↑
 という書き方もある。

定義 (K^n の演算)

$$c \in K, \quad a = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} \in K^n \quad \text{とし.}$$

(1) スカラー倍: $c a \stackrel{\text{def}}{=} \begin{pmatrix} ca_1 \\ \vdots \\ ca_n \end{pmatrix}.$ 特 $n = (-1) a$ は $-a$.

(2) 和: $a + b \stackrel{\text{def}}{=} \begin{pmatrix} a_1 + b_1 \\ \vdots \\ a_n + b_n \end{pmatrix}.$ 特 $a + (-1)b$ は $a - b$.

命題 K^n のベクトルの $\oplus$ とスカラー倍 $\odot$ について、次の性質が成り立つ.

和 (A1) (結合律) $(a + b) + c = a + (b + c).$

(A2) $\mathbf{0} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ は K^n のベクトル かつ $a + \mathbf{0} = a$.

$$a + \mathbf{0} = \mathbf{0} + a = a.$$

(A3) $\forall a \in K^n$ に対し $a + (-a) = (-a) + a = \mathbf{0}.$

(A4) (可換律) $a + b = b + a.$

スカラー倍

(S1) $c(a + b) = ca + cb.$

(S2) $(c + d)a = ca + da.$

(S3) $(cd)a = c(da).$

(S4) $1a = a.$

$$a, b, c \in K^n, \quad c, d \in K.$$

Proof

$$a = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}, \quad c = \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix},$$

$$a_i, b_i, c_i \in K \quad \forall i \in \{1, \dots, n\} \quad \text{とし.}$$

証明せよ. $\forall$ $n \times n$ 行列 A, B, C の K 上の複素 n 次元ベクトル空間 V 上の線形変換 T として示す.

$$(A1) \quad (A+B)+C = \left\{ \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} \right\} + \begin{bmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\forall i \in \{1, \dots, n\} \text{ に対し } (a_i + b_i) + c_i = a_i + (b_i + c_i).$$

ゆえに式(1)は以下に等しい.

$$\begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} + \left\{ \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix} \right\} = A + (B + C).$$

$$(A2) \quad A + 0 = \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\forall i \in \{1, \dots, n\} \text{ に対し } a_i + 0 = 0 + a_i = a_i.$$

ゆえに式(2)は以下に等しい.

$$\begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = 0 + A = \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = A.$$

$$(A3) \quad A + (-A) = \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} + (-1) \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\forall i \in \{1, \dots, n\} \text{ に対し } a_i + (-a_i) = (-a_i) + a_i = 0.$$

ゆえに式(3)は以下に等しい.

$$(-1) \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = (-1)A + A = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} = 0.$$

$$(A4) \quad a + b = \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} \quad (4)$$

$\forall i \in \{1, \dots, n\}$ に対し $a_i + b_i = b_i + a_i$.
 かつ n 個 (4) の以下を $\forall i$ として.

$$\begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = b + a.$$

以上より、交換律も同様 n 個示された。

$$(S1) \quad c(a + b) = c \left\{ \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} \right\}$$

$$= \begin{bmatrix} ca_1 + cb_1 \\ \vdots \\ ca_n + cb_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ca_1 \\ \vdots \\ ca_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} cb_1 \\ \vdots \\ cb_n \end{bmatrix} = c \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

$$= ca + cb.$$

$$(S2) \quad (c+d)a = \begin{bmatrix} (c+d)a_1 \\ \vdots \\ (c+d)a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ca_1 + da_1 \\ \vdots \\ ca_n + da_n \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} ca_1 \\ \vdots \\ ca_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} da_1 \\ \vdots \\ da_n \end{bmatrix} = c \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} + d \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = ca + da.$$

$$(S3) \quad (cd)a = \begin{bmatrix} (cd)a_1 \\ \vdots \\ (cd)a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c(da_1) \\ \vdots \\ c(da_n) \end{bmatrix}$$

$$= c \begin{bmatrix} da_1 \\ \vdots \\ da_n \end{bmatrix} = c(da).$$

$$(S4) \quad 1a = \begin{bmatrix} 1a_1 \\ \vdots \\ 1a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = a.$$

定義 (n 項基底ベクトル)

$$e_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \dots, e_n = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ を } n\text{項基底ベクトル とする.}$$

定義 (線形結合)

$$a_1, \dots, a_r \in K^n, \quad c_1, \dots, c_r \in K \quad \text{のとき,}$$

$$c_1 a_1 + \dots + c_r a_r \text{ も } n\text{項数ベクトル.}$$

これを $a_1, \dots, a_r$ の 線形結合 あるいは 1次結合 とする.

定義 (n 項数ベクトル空間)

和とスカラー倍が定義された n 項数ベクトルの集合

$$K^n = \left\{ \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} \mid a_1, \dots, a_n \in K \right\}$$

を K 上の n 項数ベクトル空間 とする.

• $K = \mathbb{R}$ のとき $\Rightarrow \mathbb{R}^n$: 実 n 項数ベクトル空間.

• $K = \mathbb{C}$ のとき $\Rightarrow \mathbb{C}^n$: 複素 n 項数ベクトル空間. $\odot$

命題 任意の n 項数ベクトル $a \in K^n$ は、基底ベクトル $e_1, \dots, e_n$ の線形結合で表うことができる. $\square$

定義 (線形独立, 1次独立)

$a_1, \dots, a_r \in K^n$ が (K) 上 線形独立
or (K) 上 1次独立

def

$\Leftrightarrow$

$c_1, \dots, c_r \in K$ に対し.

$c_1 a_1 + \dots + c_r a_r = 0 \Rightarrow c_1 = c_2 = \dots = c_r = 0.$

定義 (線形従属, 1次従属)

$a_1, \dots, a_r \in K^n$ が K 上 線形独立でないとき,
 $a_1, \dots, a_r$ は 線形従属 or 1次従属 といふ.

定理 1.1 (線形結合の一意的な条件)

$K: \mathbb{R} \text{ or } \mathbb{C}$ とする. このとき, $\forall x \in K^n$ が
 $a_1, \dots, a_r \in K^n$ の線形結合で一意的に
表されることの必要十分条件は, $a_1, \dots, a_r$ が
線形独立であることである.

(Proof.)

$$x_1 = c_1 a_1 + \dots + c_r a_r \quad (c_1, \dots, c_r \in K),$$

$$x_2 = d_1 a_1 + \dots + d_r a_r \quad (d_1, \dots, d_r \in K)$$

とする. このとき, 以下が成り立つ.

$\forall x \in K^n$ が $a_1, \dots, a_r$ の線形結合で一意的に表される,

$$\Leftrightarrow x_1 = x_2 \Rightarrow c_1 = d_1, \dots, c_r = d_r$$

$$\Leftrightarrow x_1 - x_2 = 0 \Rightarrow \underbrace{(c_1 - d_1)a_1 + \dots + (c_r - d_r)a_r = 0}_{(c_i - d_i)a_i + \dots + (c_r - d_r)a_r = 0}$$

(ここで $x_1 - x_2$ は x に, $c_i - d_i$ は b_i ($i=1, \dots, r$) に
置き換えておくと)

$$\Leftrightarrow x = 0 \Rightarrow b_1 = \dots = b_r = 0 \quad b_1 a_1 + \dots + b_r a_r =$$

$$\Leftrightarrow a_1, \dots, a_r \text{ が線形独立.}$$

すなわち, 定理が示すところ.